

臺南市 114 學年度 AI 機器人教育高階研習計畫

壹、 依據：臺南市 113-116 年機器人教育中程計畫

貳、 目的：

- 一、 發展 AI 機器人教育，提升學校對於人工智慧與運算思維創新應用之認識。
- 二、 藉由機器人之設計與實作，培育學生增進運算思維的應用能力與 5C 關鍵能力，實踐智慧城市大臺南願景。
- 三、 符應當代教育趨勢，結合 STEAM 融入於學校的正式及非正式學習。

參、 辦理單位：

- 一、 主辦單位：臺南市政府教育局
- 二、 承辦單位：臺南市安南區海東國民小學

肆、 參加對象：已全程參加過進階課程研習，且獲得 30 小時之進階課程研習時數者。

伍、 研習地點：安南區海東國民小學海東館。

陸、 報名資訊：請至臺南市政府教育局資訊中心學習護照系統線上報名。

- 一、 研習時間：114 年 10 月 29 日(星期三)至 11 月 2 日(星期日)共 5 天，上午 9 時至下午 4 時。
- 二、 報名方式：
 - (一) 學習護照系統報名代碼：304282。
 - (二) 報名網址：<https://e-learning.tn.edu.tw/User/CourseDetail.aspx?OCID=304282>
- 三、 報名時間：114 年 9 月 22 日上午 8 時至 10 月 15 日下午 5 時。
- 四、 研習人數：每場次報名人數最多為 30 人。
- 五、 研習方式：請參與教師自行攜帶樂高機器人設備、NB 或 PAD。

柒、 研習時數：全程參與者核予 30 小時研習時數，並頒發高階課程研習證明書(遲到、早退、請假時間均應 扣除研習時數，凡缺席超過總研習時數 20% 者，不核予研習時數及證明書)。

捌、 研習課程表：(講師確認，此為參考)

日期 時間	第一天	第二天	第三天	第四天	第五天	備註
09:00-10:30	齒輪系統設計	滑輪與皮帶傳動設計	凸輪與從動桿設計	多任務模組設計規劃	程式邏輯控制設計	課程為暫定，會依實際情況調整
10:40-12:10	齒輪系統任務執行	滑輪與皮帶傳動任務執行	凸輪與從動桿任務執行	多任務模組設計任務執行	程式邏輯控制任務執行	
13:40-15:10	連桿機構設計	杠杆原理設計	定位與路線規劃技巧設計	感測器應用設計	成果發表與反思改進。	
15:10-16:00	連桿機構任務執行	杠杆原理任務執行。	定位與路線規劃技巧任務執行	感測器應用任務執行		

玖、 聯絡人：

一、劉博允主任 電話：06-2667146 分機 802
電子郵件：liupoyun@mail.tn.edu.tw

二、林德宗組長 電話：06-2667146 分機 802
電子郵件：djllman@mail.tn.edu.tw

壹拾、 獎勵：辦理本案有功人員，依據「臺南市立高級中等以下學校教職員獎懲案件作業規定」辦理敘獎。